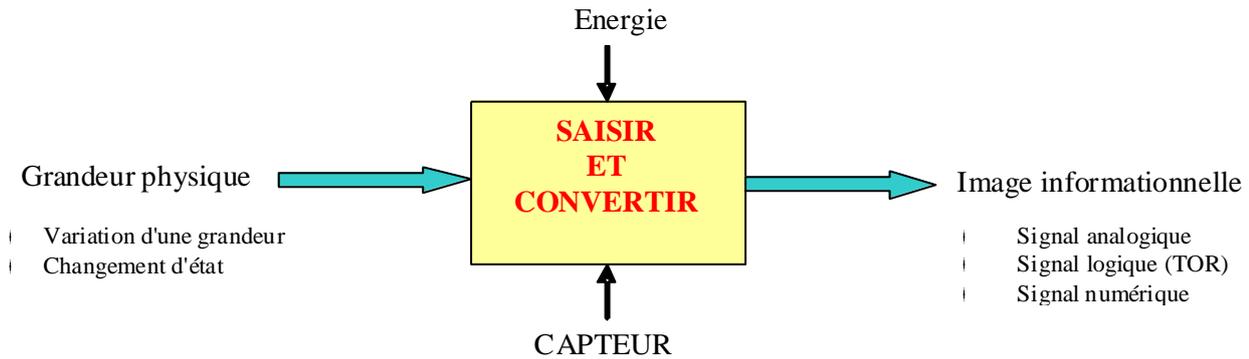


Fonctions acquérir

La fonction acquérir est réalisée par les capteurs qui prélèvent les informations :



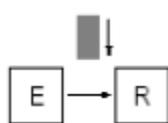
Il existe trois grands types de capteurs. Ceux-ci sont :

- Capteur TOR
- Capteur analogique
- Capteur numérique

On peut classer les capteurs TOR en 4 familles :

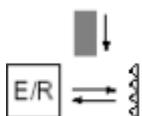
- ☞ Les **interrupteurs de position**
- ☞ Les **détecteurs de proximité inductifs et magnétiques**
- ☞ Les **détecteurs de proximité capacitifs**
- ☞ Les **détecteurs photoélectriques**

Il existe différents détecteurs photoélectriques :



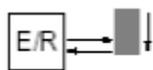
système barrage

Il y a un émetteur et un récepteur. Lorsqu'il y a un objet, le signal est interrompu. L'objet est détecté.



système reflex

Il y a un émetteur/récepteur et un réflecteur qui renvoie le signal émis par celui-ci.



système de proximité

Il y a un émetteur/récepteur qui émet un signal sur une faible distance et lorsque l'objet est proche du capteur, celui-ci renvoie le signal à l'émetteur qui indique la présence de l'objet.